

ФИЗИКО-МАТЕМАТИЧЕСКИЕ НАУКИ

УДК 514.75

*Матиева Г.М.**д.ф.-м.н., профессор Ошского государственного университета, Кыргызская Республика**Сейткадиева Г.И.**ст. преп. Ошского государственного университета, Кыргызская Республика**Азимов Б.А.**к.ф.-м.н., доцент Ошского государственного университета, Кыргызская Республика***ЕВКЛИДДИК МЕЙКИНДИКТИ БЕРИЛГЕН БӨЛҮШТҮРҮҮ ТАРАБЫНАН
ЖАРАТЫЛГАН БӨЛҮКТӨП ЧАГЫЛТУУ ЖӨНҮНДӨ**

Бул жумушта евклиддик мейкиндикти берилген бөлүштүрүү тарабынан жаратылган бөлүктөп чагылтуу жөнүндө изилдөөлөр жүргүзүлгөн. E_5 евклиддик мейкиндигинин Ω аймагында үч ченемдүү Δ_3 бөлүштүрүүсү берилген. Анда бул берилген бөлүштүрүүгө ортогоналдык толуктоочу бөлүштүрүү $\bar{\Delta}_2$ инварианттык түрдө аныкталат. Ушул бөлүштүрүүлөрдүн орточо ийрилик векторлорунун жардамы менен E_5 мейкиндигин бөлүктөп чагылтуу аныкталган жана анын айрым касиеттери изилденген. Каралып жаткан E_5 мейкиндигин бөлүктөп чагылтуудагы Δ_3 жана $\bar{\Delta}_2$ бөлүштүрүүлөрүнүн элестеринин минималдык болушунун зарыл жана жетиштүү шарттары далилденген жана келип чыккан формалардын геометриялык маанилери көрсөтүлгөн. $f: \Omega \rightarrow \bar{\Omega}$ бөлүктөп чагылтуудагы Δ_3 жана $\bar{\Delta}_2$ бөлүштүрүүлөрүнүн элестеринин минималдык болушунун зарыл жана жетиштүү шарттары аныкталган.

Негизги сөздөр: евклиддик мейкиндик; бөлүштүрүү; бөлүктөп чагылтуу; орточо ийрилик вектору.

**О ЧАСТИЧНОМ ОТОБРАЖЕНИИ ЕВКЛИДОВА ПРОСТРАНСТВА,
ПОРОЖДЕННОМ ЗАДАНЫМ РАСПРЕДЕЛЕНИЕМ**

В данной работе проведены исследования о частичном отображении евклидова пространства, порожденном заданным распределением. В области Ω евклидова пространства E_5 задано трехмерное распределение Δ_3 . Тогда инвариантным образом определяется ортогонально дополнительное распределение $\bar{\Delta}_2$ к данному. С помощью векторов средней кривизны этих распределений определяется частичное отображение пространства E_5 и изучены некоторые его свойства. Доказаны необходимые и достаточные условия минимальности образов распределений Δ_3 и $\bar{\Delta}_2$ в рассматриваемом частичном отображении евклидова пространства E_5 выяснен геометрический смысл основных конечных соотношений. Найдены необходимые и достаточные условия минимальности образов распределений $\Delta_3, \bar{\Delta}_2$ в частичном отображении $f: \Omega \rightarrow \bar{\Omega}$.

Ключевые слова: евклидово пространство; распределение; частичное отображение; вектор средней кривизны.

**ON A PARTIAL MAPPING OF EUCLIDIAN SPACE GENERATED BY A GIVEN
DISTRIBUTION**

In this paper, research is carried out on the partial mapping of Euclidean space generated by a given distribution. It is considered a three dimensional distribution Δ_3 in domain Ω of Euclidean space E_5 . Then it is defined a orthogonal-complimentary distribution $\bar{\Delta}_2$ to given distribution Δ_3 by invariant way. By the vectors of mean curvatures of these distributions we define a partial mapping of the space E_5 and investigate

this partial mapping. It is proved necessary and sufficient conditions of minimality of the images of distributions Δ_3 and $\bar{\Delta}_2$ in the partial mapping of the Euclidean space E_5 . It is found out of the geometrical meaning of the final equations. The necessary and sufficient conditions for the minimality of distribution images $\Delta_3, \bar{\Delta}_2$ in a partial mapping are found $f : \Omega \rightarrow \bar{\Omega}$.

Key words: euclidean space; distribution; partial mapping; mean curvature vector.

Введение

Вопросами точечных соответствий пространств равной размерности занимались такие известные математики, как А.П. Норден, В.В. Рыжков, М.А. Акивис, В.Т. Базылов и их ученики, а также другие геометры.

Теория распределений на гладких многообразиях является значительной главой современной дифференциальной геометрии. Она позволила по новому подойти к ряду задач теории отображений и сетей.

Отнесем пространство E_5 к подвижному ортонормированному реперу $\mathfrak{R} = (x, \vec{e}_A)$, где $x \in \Omega, |\vec{e}_A| = 1 \quad (A, B, C, = \overline{1,5})$. Деривационные формулы репера \mathfrak{R} имеют вид:

$$d\vec{x} = \omega^A \vec{e}_A, \quad d\vec{e}_A = \omega_A^B \vec{e}_B. \quad (1)$$

Формы ω^A, ω_A^B удовлетворяют уравнениям инвариантности метрики

$$dg_{AB} = g_{AK} \omega_A^K + g_{KB} \omega_A^K,$$

где $g_{AB} = \vec{e}_A \square \vec{e}_B$ – ковариантные компоненты метрического тензора пространства E_5 и структурным уравнениям:

$$D\omega^A = \omega^B \wedge \omega_B^A,$$

$$D\omega_A^B = \omega_A^K \wedge \omega_K^B.$$

Рассмотрим в области $\Omega \subset E_5$ распределение Δ_3 и ортогонально дополнительное к Δ_3 распределение $\bar{\Delta}_2$. Векторы $\vec{e}_i (i = 1, 2, 3)$ репера \mathfrak{R} расположим в пространстве $\Delta_3(x)$, а векторы $\vec{e}_\alpha (\alpha, \beta, \gamma = 4, 5)$ – в подпространстве $\bar{\Delta}_2(x)$. При этом дифференциальные уравнения распределения Δ_3 будут:

$$\omega_i^\alpha = \Lambda_{i\alpha}^\alpha \omega^A, \quad (2)$$

а так как $\vec{e}_\alpha \in \bar{\Delta}_2(x)$, то

$$\omega_\alpha^j = \Lambda_{\alpha A}^j \omega^A.$$

Дифференцируя тождества $\vec{e}_i \square \vec{e}_\alpha = 0$, получим

$$\omega_i^\beta g_{\beta\alpha} + g_{ij} \omega_\alpha^j = 0.$$

Отсюда имеем:

$$\omega_\alpha^i = -g^{ik} \omega_k^\beta g_{\beta\alpha}, \quad \omega_\alpha^i = -g_{ij} \omega_j^\beta g^{\beta\alpha}. \quad (3)$$

Дифференцируя внешним образом систему уравнений (2) и применяя лемму Картана [1], получим:

$$d\Lambda_{ij}^\alpha - \Lambda_{ik}^\alpha \omega_j^k - \Lambda_{kj}^\alpha \omega_i^k + \Lambda_{ij}^\beta \omega_\beta^\alpha = \bar{\Lambda}_{ijA}^\alpha \omega^A, \quad \bar{\Lambda}_{ijA}^\alpha = \Lambda_{ijA}^\alpha + \Lambda_{i\beta}^\alpha \square \Lambda_{jA}^\beta \quad (4)$$

$$d\Lambda_{i\beta}^\alpha - \Lambda_{ij}^\alpha \omega_\beta^\alpha - \Lambda_{k\beta}^\alpha \omega_i^k + \Lambda_{i\beta}^\gamma \omega_\gamma^\alpha = \bar{\Lambda}_{i\beta A}^\alpha \omega^A, \quad \bar{\Lambda}_{i\beta A}^\alpha = \Lambda_{i\beta A}^\alpha + \Lambda_{ik}^\alpha \square \Lambda_{\beta A}^k \quad (5)$$

Система величин $\{\Lambda_{ij}^\alpha, \Lambda_{i\beta}^\alpha\}$ образует геометрический объект – фундаментальный объект первого порядка распределения Δ_3 [2]. При этом компоненты $\Lambda_{ij}^\alpha, \Lambda_{i\beta}^\alpha$ образуют тензоры в отдельности. Тензор Λ_{ij}^α в общем случае не симметричен по индексом i, j . Величины

$$H_{ij}^\alpha = \frac{1}{2} (\Lambda_{ij}^\alpha - \Lambda_{ji}^\alpha) \quad (6)$$

образуют тензор. Этот тензор называют тензором неголономности распределения Δ_3 . Распределение, тензор неголономности которого равен нулю тождественно, называется голономным.

Векторы

$$\vec{M}_3(x) = \frac{1}{3} g^{ij} \Lambda_{(ij)}^\alpha \vec{e}_\alpha, \quad \vec{M}_2(x) = \frac{1}{2} g^{\alpha\beta} \Lambda_{(\alpha\beta)}^i \vec{e}_i \quad (7)$$

называются векторами средней кривизны распределений Δ_3 и $\bar{\Delta}_3$ [3]. Если вектор средней кривизны распределения тождественно равен нулевому вектору, то распределение называется минимальным.

Пусть распределение Δ_3 несет ортогональную 3-ткань, а распределение $\bar{\Delta}_3$ – ортогональную 2-ткань [4]. В пространстве E_5 получим ортогональную сеть Σ_5 . Единичные векторы \vec{e}_A подвижного репера \mathfrak{R} направим по касательным к линиям полученной сети в точке $m\Omega$. Тогда формы ω_A^B ($A \neq B$) являются главными [5]:

$$\omega_A^B = a_{AK}^B \omega^K, \quad (8)$$

где

$$a_{ik}^\alpha = \Lambda_{ik}^\alpha, \quad a_{ak}^i = \Lambda_{ak}^i, \quad a_{Ak}^B = \Lambda_{Bk}^A. \quad (9)$$

Учитывая (8), (9) из (4) имеем

$$d\Lambda_{ij}^{\alpha} = A_{ije}^{\alpha} \omega^e + A_{ij\gamma}^{\alpha} \omega^{\gamma}, \quad (10)$$

где

$$A_{ije}^{\alpha} = \Lambda_{ije}^{\alpha} + \Lambda_{i\beta}^{\alpha} \Lambda_{je}^{\beta} + \Lambda_{ik}^{\alpha} a_{je}^k + \Lambda_{kj}^{\alpha} a_{ie}^k - \Lambda_{ij}^{\alpha} a_{\beta e}^{\alpha},$$

$$A_{ij\gamma}^{\alpha} = \Lambda_{ij\gamma}^{\alpha} + \Lambda_{i\beta}^{\alpha} \Lambda_{j\gamma}^{\beta} + \Lambda_{ik}^{\alpha} a_{j\gamma}^k + \Lambda_{kj}^{\alpha} a_{i\gamma}^k - \Lambda_{ij}^{\beta} a_{\beta\gamma}^{\alpha}.$$

При $i = j$ отсюда получим

$$d\Lambda_{ii}^{\alpha} = A_{iie}^{\alpha} \omega^e + A_{ii\gamma}^{\alpha} \omega^{\gamma}, \quad (11)$$

где

$$A_{iie}^{\alpha} = \Lambda_{iie}^{\alpha} + \Lambda_{i\beta}^{\alpha} \Lambda_{je}^{\beta} + \Lambda_{i\gamma}^{\alpha} a_{je}^{\gamma} + \Lambda_{k\beta}^{\alpha} a_{ie}^k - \Lambda_{i\beta}^{\gamma} a_{\gamma A}^{\alpha}$$

Аналогично, учитывая (8), (9) из (5) имеем

$$d\Lambda_{i\beta}^{\alpha} = B_{i\beta l}^{\alpha} \omega^l + B_{i\beta\tau}^{\alpha} \omega^{\tau}, \quad (12)$$

где $\alpha = \beta$, то здесь имеем:

$$d\Lambda_{i\beta}^{\beta} = B_{i\beta l}^{\beta} \omega^l + B_{i\beta\tau}^{\beta} \omega^{\tau}, \quad (13)$$

где

$$B_{i\beta A}^{\alpha} = \Lambda_{i\beta A}^{\alpha} + \Lambda_{ik}^{\beta} \Lambda_{\beta A}^k + \Lambda_{i\gamma}^{\beta} a_{\beta A}^{\gamma} + \Lambda_{k\beta}^{\beta} a_{iA}^k - \Lambda_{i\beta}^{\gamma} a_{\gamma A}^{\beta}$$

(по β нет суммирования).

В силу последнего равенства формулы (9) имеем:

$$\Lambda_{i\beta}^{\beta} = -\Lambda_{\beta\beta}^i,$$

Следовательно

$$d\Lambda_{\beta\beta}^i = -d\Lambda_{i\beta}^{\beta}. \quad (14)$$

Пусть

$$d\Lambda_{\beta\beta}^i = B_{\beta\beta l}^i \omega^l + B_{\beta\beta\gamma}^i \omega^{\gamma} \quad (15)$$

Учитывая (13), (14) отсюда получим:

$$B_{\beta\beta l}^i = -B_{i\beta l}^{\beta}, \quad B_{\beta\beta\gamma}^i = -B_{i\beta\gamma}^{\beta} \quad (16)$$

Получим частичное отображение

$f: \Omega \rightarrow \bar{\Omega}$ такое, что $f(x) = M$. Так как репер $R = (x, \bar{e}_A)$ ортонормированный, векторы (7) имеют вид:

$$\bar{M}_3 = \frac{1}{3} \sum_i \Lambda_{ii}^\alpha \bar{e}_\alpha, \quad \bar{M}_2 = \frac{1}{2} \sum_i \Lambda_{\beta\beta}^i \bar{e}_i \quad (17)$$

Дифференцируя равенство

$$\bar{M} = \frac{1}{3} \sum \Lambda_{ii}^\alpha \bar{e}_\alpha + \frac{1}{2} \sum_i \Lambda_{\beta\beta}^i \bar{e}_i \quad (18)$$

используя (4), (5), (9) и деривационные формулы, имеем:

$$d\bar{M} = \omega^i \varepsilon_i + \omega^\gamma \bar{\varepsilon}_\gamma, \quad (19)$$

где

$$\begin{aligned} \bar{\varepsilon}_A = & \left(\frac{1}{3} \sum_k \Lambda_{kk}^\alpha \Lambda_{\alpha A}^l + \frac{1}{2} \sum B'_{\beta\beta A} + \frac{1}{2} \Lambda_{\beta\beta}^i \alpha'_{jA} \right) \bar{e}_l + \\ & + \left(\frac{1}{3} \sum_l A_{llA}^\alpha + \frac{1}{3} \Lambda_{kk}^\beta + \frac{1}{2} \sum_\beta \Lambda_{\beta\beta}^j \Lambda_{jA}^\alpha \right) \bar{e}_l. \end{aligned} \quad (20)$$

Координаты векторов $\varepsilon_i, \varepsilon_\gamma$ относительно базиса $\{\bar{e}_i, \bar{e}_\alpha\}$ обозначим через $\{\varepsilon_i^l, \varepsilon_i^\alpha\}$ и $\{\varepsilon_\gamma^l, \varepsilon_\gamma^\alpha\}$ соответственно. Тогда формула (20) записывается в виде:

$$\bar{\varepsilon}_i = \varepsilon_i^l \bar{e}_l + \varepsilon_i^\alpha \bar{e}_\alpha, \quad (21)$$

$$\bar{\varepsilon}_\gamma = \varepsilon_\gamma^l \bar{e}_l + \varepsilon_\gamma^\alpha \bar{e}_\alpha, \quad (22)$$

Область $\bar{\Omega}$ отнесем к подвижному реперу $\bar{\mathfrak{R}} = \{M, \bar{e}_i, \bar{e}_\gamma\}$. При таком выборе реперов дифференциальные уравнения отображения $f: \Omega \rightarrow \bar{\Omega}$ имеют вид:

$$\omega^A = \bar{\omega}^A, \quad (23)$$

где 1-формы $\omega^A, \bar{\omega}^A$ являются линейными комбинациями дифференциалов координат точек в областях Ω и $\bar{\Omega}$ соответственно.

Деривационные формулы репера $\bar{\mathfrak{R}}$ имеют вид:

$$d\bar{M} = \omega^A \bar{\varepsilon}_A, \quad d\bar{\varepsilon}_A = \omega_A^B \bar{\varepsilon}_B.$$

Связь между формами ω_A^B и $\bar{\omega}_A^B$ найдена в работе [6]:

$$\bar{\omega}_i^j = \tilde{\varepsilon}_k^j \bar{\varepsilon}_{iA}^k \omega^A - \tilde{\varepsilon}_k^j \bar{\varepsilon}_\gamma^k \bar{\omega}_i^\gamma,$$

$$\bar{\omega}_i^\beta = \tilde{P}_\alpha^\beta q_{iA}^\alpha \omega^A, \quad (24)$$

$$q_{iA}^\alpha = \bar{\varepsilon}_{iA}^\alpha - \varepsilon_i^\alpha \tilde{\varepsilon}_k^l \tilde{\varepsilon}_{iA}^k. \quad (25)$$

Рассмотрим распределение $\Delta_3' = f(\Delta_3) = (M, \bar{\varepsilon}_i)$. Его дифференциальные уравнения имеют вид:

$$\bar{\omega}_i^\alpha = \bar{\Lambda}_{iA}^\alpha \omega^A,$$

где (в силу (24)) $\bar{\Lambda}_{iA}^\alpha = \tilde{P}_\alpha^\beta q_{iA}^\alpha$.

Вектор средней кривизны этого распределения имеет вид:

$$\bar{M}_3' = \frac{1}{3} \bar{g}^{ij} \bar{\Lambda}_{(ij)}^\alpha \bar{\varepsilon}_\alpha = \frac{1}{3} \bar{g}^{ij} \tilde{P}_\beta^\alpha q_{(ij)}^\beta \bar{\varepsilon}_\alpha$$

где \bar{g}^{AB} -ковариантные компоненты метрического тензора пространства E_3 . В работе [6] найдены необходимые и достаточные условия ортонормированности репера $\mathfrak{R}' = (M, \bar{\varepsilon}_A)$. В таком случае вектор M_3' имеет вид:

$$\bar{M}_3' = \frac{1}{3} \delta^{ij} \tilde{P}_\beta^\alpha q_{ij}^\beta \bar{\varepsilon}_\alpha = \frac{1}{3} \sum_i \tilde{P}_\beta^\alpha q_{(ij)}^\beta \bar{\varepsilon}_\alpha$$

Требуя $\bar{M}_3' = \bar{O}$, отсюда имеем систему двух линейных однородных уравнений с двумя неизвестными

$$\sum_i \tilde{P}_\beta^\alpha q_{ii}^\beta = 0,$$

где $\det \tilde{P}_\beta^\alpha \neq 0$. Поэтому отсюда получим $\sum_i q_{ii}^\beta = 0$, или в силу (25) имеем:

$$\sum_i (\varepsilon_{ii}^\beta - \varepsilon_i^\beta \tilde{\varepsilon}_k^l \tilde{\varepsilon}_{ii}^k) = 0 \quad (26)$$

Геометрический смысл которого заключается в следующем :

$$\sum_i \bar{e}_\beta d_i \bar{\varepsilon}_i = \sum_i \sum_k \varepsilon_i^\beta \tilde{\varepsilon}_k^l (\bar{e}_\beta d_i \bar{\varepsilon}_i) \quad (27)$$

Обратно, если имеет место равенство (26), то $\bar{M}_3' = \bar{O}$, т.е. распределение $\Delta_3' = f(\Delta_3)$ является минимальным. Таким образом доказана

Теорема 1. Распределение $\Delta_3' = f(\Delta_3)$ является минимальным тогда и только тогда, когда имеет место равенство

$$\sum_i q_{ii}^\beta = 0.$$

Аналогичным образом докажем теорему:

Теорема 2. Распределение $\bar{\Delta}_2' = f(\bar{\Delta}_2)$ является минимальным тогда и только тогда, когда имеет место равенство

$$\sum_{\alpha} q_{\alpha\alpha}^k = 0.$$

Доказательство:

Рассмотрим распределение $\bar{\Delta}_2 = f(\bar{\Delta}_2)$. Его дифференциальные уравнения имеют вид :

$$\bar{\omega}_{\alpha}^i = \bar{\Lambda}_{\alpha A}^i \omega^A,$$

где

$$\bar{\Lambda}_{\alpha A}^i = \tilde{P}_k^i q_{\alpha A}^k \omega^A.$$

Вектор средней кривизны распределения $\bar{\Delta}_2$ имеет вид:

$$\bar{M}_2^i = \frac{1}{2} \bar{g}^{\alpha\beta} \tilde{P}_k^i q_{\alpha\beta}^k \bar{e}_i.$$

Пусть распределение $\bar{\Delta}_2$ - минимальное, т.е. $\bar{M}_2^i = \bar{0}$. Отсюда имеем систему трех линейных уравнений с тремя неизвестными:

$$\sum_{\alpha} \tilde{P}_k^i q_{\alpha\alpha}^k = 0,$$

где $\det \|\tilde{P}_k^i\| \neq 0$. Поэтому отсюда получим $\sum_{\alpha} q_{\alpha\alpha}^k = 0$. Теорема доказана.

Вывод

Найдены необходимые и достаточные условия минимальности образов распределений $\bar{\Delta}_3, \bar{\Delta}_2$ в частичном отображении $f : \Omega \rightarrow \bar{\Omega}$.

Список литературы:

1. **Фиников, С.П.** Метод внешних форм Картана в дифференциальной геометрии [Текст] / С.П. Фиников – М.– Л.: Гостехиздат, 1948. - 432 с.
2. **Лаптев, Г.Ф.** Распределения m-мерных линейных элементов в пространстве проективной связи I [Текст] / Г.Ф. Лаптев, Н.М. Остиану // Труды геом. семинара. - Москва, 1971. - Т.3. – С. 49 - 94.
3. **Кузьмин, М.К.** Сети, определяемые распределениями в евклидовом пространстве E_n [Текст] / М.К. Кузьмин // Проблемы геометрии. – М.: ВИНТИ, 1975. - С. 215 - 229.
4. **Жуликовкий, В.Н.** Классическая дифференциальная геометрия [Текст] / В.Н. Жуликовкий. – М.: Физматгиз, 1963. - 540 с.
5. **Базылов, В.Т.** О Фундаментальных объектах плоских многомерных сетей [Текст] / В.Т. Базылов // Изв. вузов. Математика. – Москва, 1967. - Т. 9. – С. 3-11.
6. **Матиева, Г.** Геометрия частичных отображений, сетей и распределений евклидова пространства [Текст]: монография / Г. Матиева. – Ош: ГУ, 2003. - 151 с.
7. **Матиева, Г.** Необходимые и достаточные условия существования квазидвойных линий частичного отображения f_2^1 в евклидовом пространстве E_5 . [Текст] / Г. Матиева, Ч.Х. Абдуллаева, Н.Т. Нышанбаева // Наука. Образование. Техника. – Ош: КУМУ, 2022. – №3. – С. 32-39.
8. **Матиева, Г.** О существовании квазидвойных линий частичного отображения f_5^4 в евклидовом пространстве E_5 [Текст] / Г. Матиева, Ч.Х. Абдуллаева, Н.О. Рустамова // Наука. Образование. Техника. – Ош: КУМУ, 2022. – №3. – С. 39-49.